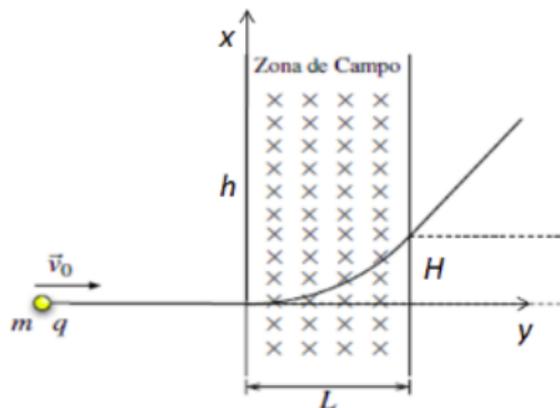


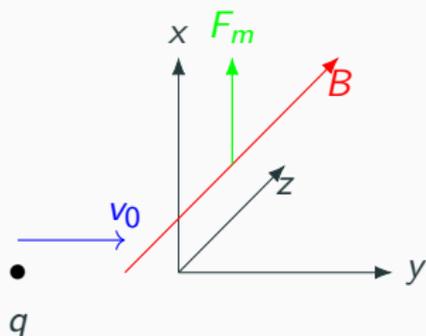
# Enunciado

**Problema2:** Una partícula de masa  $m$  y carga  $q$  ingresa horizontalmente a una región de ancho  $L$ , donde existe un campo magnético, con una velocidad como indica la figura.

1. Calcular el valor crítico de  $v_0 = v_{0c}$  que determina si la partícula atraviesa la zona donde existe campo  $B$ , e ingresa a la zona del espacio  $y > L$ . Describa la trayectoria de la partícula para  $v_0 > v_{0c}$ . Determine la altura máxima  $H$  que la partícula pueda atravesar dicha zona
2. Describa la trayectoria de la partícula si  $v_0 < v_{0c}$ . ¿Puede, bajo estas condiciones entrar en la zona  $y < 0$ ? Si la respuesta es afirmativa indicar módulo y dirección de la velocidad en esa zona del espacio.
3. Para  $v_0 < v_{0c}$ , calcule la altura  $h$ , que la partícula atraviesa zona  $y < 0$ .



## Como debería ser la fuerza?



Recordemos el ejercicio que hicimos la vez pasada y pensemos primero el caso donde hay presencia de campo no confinado a un cierto  $L$ . Vemos que  $\mathbf{F} = q(\mathbf{v} \times \mathbf{B})$ . Viendo la dirección de  $\mathbf{v}$  y  $\mathbf{B}$ , nos damos cuenta que  $\mathbf{F}$  tiene que tener dirección en  $x$ .

## Cálculo de la fuerza

Entonces, en el instante inicial tenemos:

$$\mathbf{F}_m = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 0 & v_0 & 0 \\ 0 & 0 & B_0 \end{vmatrix} = qv_0 B_0 \hat{i}$$

## Cálculo de la fuerza

Entonces, en el instante inicial tenemos:

$$\mathbf{F}_m = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 0 & v_0 & 0 \\ 0 & 0 & B_0 \end{vmatrix} = qv_0 B_0 \hat{i}$$

Sin embargo, luego va a aparecer una componente en la dirección  $y$  para la velocidad:

$$\mathbf{F}_m = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ v_x(t) & v_y(t) & 0 \\ 0 & 0 & B_0 \end{vmatrix} = q(v_y(t)B_0\hat{i} - v_x(t)B_0\hat{j})$$

## Cálculo de la fuerza

Entonces, en el instante inicial tenemos:

$$\mathbf{F}_m = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 0 & v_0 & 0 \\ 0 & 0 & B_0 \end{vmatrix} = qv_0 B_0 \hat{i}$$

Sin embargo, luego va a aparecer una componente en la dirección  $y$  para la velocidad:

$$\mathbf{F}_m = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ v_x(t) & v_y(t) & 0 \\ 0 & 0 & B_0 \end{vmatrix} = q(v_y(t)B_0\hat{i} - v_x(t)B_0\hat{j})$$

Ver que en este caso hay presencia de fuerzas magnéticas únicamente, por lo que la fuerza de Lorentz es igual a  $\mathbf{F}_m$  (recordar:  $\mathbf{F}_L = q\mathbf{E} + q(\mathbf{v} \times \mathbf{B})$ ).

## Tipo de movimiento que se realiza

Considerando que la única fuerza que actúa sobre la partícula es la magnética (se desprecia la gravitatoria), tenemos que:

$$\mathbf{F}_m = m\mathbf{a} \rightarrow \mathbf{a} = \frac{q}{m}(\mathbf{v} \times \mathbf{B}) \quad (1)$$

## Tipo de movimiento que se realiza

Considerando que la única fuerza que actúa sobre la partícula es la magnética (se desprecia la gravitatoria), tenemos que:

$$\mathbf{F}_m = m\mathbf{a} \rightarrow \mathbf{a} = \frac{q}{m}(\mathbf{v} \times \mathbf{B}) \quad (1)$$

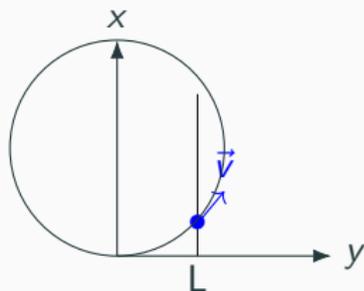
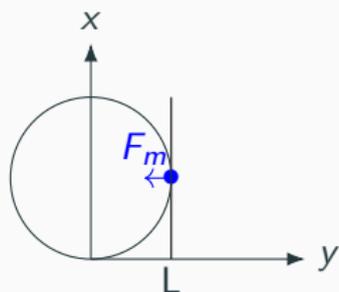
Esta última relación implica que la aceleración es normal al campo  $\mathbf{B}$  y a la velocidad  $\mathbf{v}$ . Esto última implica que la aceleración solo modifica la dirección del vector velocidad, y no la magnitud del mismo. Tenemos entonces un MCU en el plano  $xy$ .

## Valor de velocidad crítico

Si ahora el campo magnético se encuentra entre 0 y L, veamos que tiene que suceder para que la partícula no salga por el lado derecho. Para ver eso, ¿cómo debería ser la velocidad en L y la  $F_m$  para que se mantenga dentro de esa zona?

## Valor de velocidad crítica

Si ahora el campo magnético se encuentra entre 0 y  $L$ , veamos que tiene que suceder para que la partícula no salga por el lado derecho. Para ver eso, ¿cómo debería ser la velocidad en  $L$  y la  $F_m$  para que se mantenga dentro de esa zona?



## Velocidad crítica

Vemos que  $R$  tiene que ser menor a  $L$  para que la partícula se mantenga en la zona de campo magnético, siendo el caso igual a  $L$  el crítico.

Vemos que  $R$  tiene que ser menor a  $L$  para que la partícula se mantenga en la zona de campo magnético, siendo el caso igual a  $L$  el crítico. Entonces, como buscamos que la partícula atraviese la zona:

$$R > L \quad (2)$$

## Velocidad crítica

Vemos que  $R$  tiene que ser menor a  $L$  para que la partícula se mantenga en la zona de campo magnético, siendo el caso igual a  $L$  el crítico.

Entonces, como buscamos que la partícula atraviese la zona:

$$R > L \quad (2)$$

Recordemos que para un MCU, el radio de giro es  $R = \frac{m|\mathbf{v}|}{|q||\mathbf{B}|}$ , por lo que obtenemos:

$$\frac{m|\mathbf{v}|}{|q||\mathbf{B}|} > L \rightarrow |\mathbf{v}| > \frac{L|q||\mathbf{B}|}{m} = v_c \quad (3)$$

Por lo tanto,  $|\mathbf{v}| = v_0 > v_c$ .

## Tipo de movimiento que se realiza para $y > L$

Vemos que una vez que supera la zona de campo magnético, la partícula no se encuentra sometida a ninguna fuerza. Por lo tanto, se mueve a velocidad constante.

## Tipo de movimiento que se realiza para $y > L$

Vemos que una vez que supera la zona de campo magnético, la partícula no se encuentra sometida a ninguna fuerza. Por lo tanto, se mueve a velocidad constante. Sabemos que  $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$ , donde cada componente es la derivada parcial respecto de cada eje. Entonces:

## Tipo de movimiento que se realiza para $y > L$

Vemos que una vez que supera la zona de campo magnético, la partícula no se encuentra sometida a ninguna fuerza. Por lo tanto, se mueve a velocidad constante. Sabemos que  $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt}$ , donde cada componente es la derivada parcial respecto de cada eje. Entonces:

$$c(t') = \begin{cases} x(t') = v_{0,x} t' + H, & t' \geq 0 \\ y(t') = v_{0,y} t' + L, & t' \geq 0 \end{cases} \quad (4)$$

donde tomo  $t' = t - t_0$ , siendo  $t_0$  el tiempo que tarda en llegar a  $(x(t_0), y(t_0)) = (H, L)$ . Resta hallar las componentes en  $x$  y en  $y$  de las velocidades.

## Tipo de movimiento que se realiza cuando se está en la zona de campo magnético

Para el caso en que  $0 \leq y \leq L$ , sabemos que la partícula sigue la trayectoria correspondiente a un MCU con un cierto radio de giro  $R$ , dado por  $R = \frac{m|\mathbf{v}_0|}{|q||\mathbf{B}|}$ . Entonces, hará una trayectoria dada por:

$$c(t) = \begin{cases} y(t) = R \sin(\omega_0 t), & 0 \leq t \leq t_0 \\ x(t) = R - R \cos(\omega_0 t) = R(1 - \cos(\omega_0 t)), & 0 \leq t \leq t_0 \end{cases} \quad (5)$$

donde  $\omega_0 = \frac{|\mathbf{v}|}{R}$  es la velocidad angular.

# Cálculo de la velocidad

Calculemos entonces el tiempo  $t_0$ . Para eso, despejamos de uno de los dos componentes:

$$y(t_0) = L \rightarrow t_0 = \frac{\sin^{-1}\left(\frac{L}{R}\right)}{\omega_0} \quad (6)$$

Luego, las velocidades son las derivadas de cada componente respecto de dicha dirección:

$$v(t) = \begin{cases} v_y(t) = \omega_0 R \cos(\omega_0 t), & 0 \leq t \leq t_0 \\ v_x(t) = \omega_0 R \sin(\omega_0 t), & 0 \leq t \leq t_0 \end{cases} \quad (7)$$

Obtenemos que  $v_{0,x} = \omega_0 R \sin(\omega_0 t_0)$  y  $v_{0,y} = \omega_0 R \cos(\omega_0 t_0)$ .

## Tipo de movimiento que se realiza cuando $|\mathbf{v}| \leq v_c$

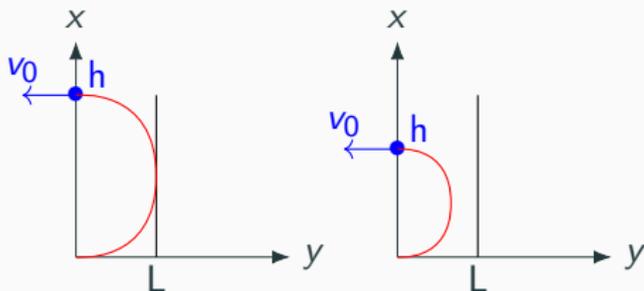
Para el caso en que  $|\mathbf{v}| \leq v_c$ , tenemos que el la partícula se mantiene dentro de la zona de campo magnético. Hará entonces un MCU al igual que lo mencionado previamente con un cierto radio de giro  $R$ :

$$c(t) = \begin{cases} y(t) = R \sin(\omega_0 t), & 0 \leq t \leq t_0 \\ x(t) = R - R \cos(\omega_0 t) = R(1 - \cos(\omega_0 t)), & 0 \leq t \leq t_0 \end{cases} \quad (8)$$

donde  $t_0$  es ahora el tiempo que tarda en llegar al punto  $(x(t_0), y(t_0)) = (h, 0)$ .

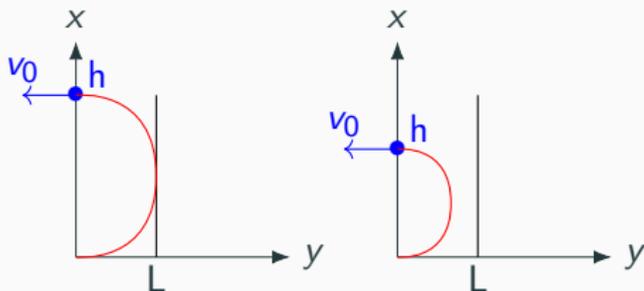
# Cálculo de $h$

Veamos gráficamente para dos  $R$  distintos que está sucediendo y cual debería ser el instante  $t_0$  en el cual se llega al punto  $(h, 0)$ :



# Cálculo de h

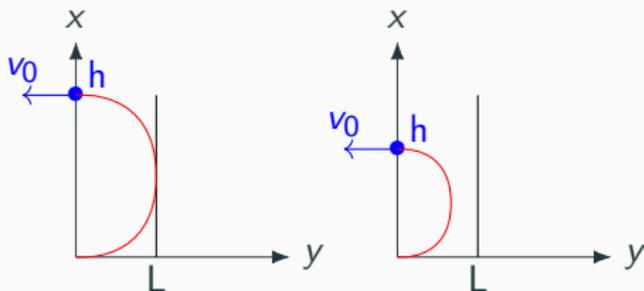
Veamos gráficamente para dos  $R$  distintos que está sucediendo y cual debería ser el instante  $t_0$  en el cual se llega al punto  $(h, 0)$ :



Se observa que  $t_0$  puede calcularse igualando  $y(t)$  a 0 y  $x(t)$  a  $h$ , donde  $h$  será igual a  $2R$ . Entonces,  $t_0$  será tal que  $\omega_0 t_0 = \pi \rightarrow t_0 = \frac{\pi}{\omega_0}$ .

# Cálculo de $h$

Veamos gráficamente para dos  $R$  distintos que está sucediendo y cual debería ser el instante  $t_0$  en el cual se llega al punto  $(h, 0)$ :



Se observa que  $t_0$  puede calcularse igualando  $y(t)$  a 0 y  $x(t)$  a  $h$ , donde  $h$  será igual a  $2R$ . Entonces,  $t_0$  será tal que  $\omega_0 t_0 = \pi \rightarrow t_0 = \frac{\pi}{\omega_0}$ . Por último, vemos que  $\mathbf{v} = -v_0 \hat{j}$ , ya que el módulo de la velocidad no cambia.