

Trabajo de una fuerza

Definiciones y ejemplos

Experiencia práctica

Cuando modificamos el movimiento...

Levantamos un cuerpo 1 metro
Trasladamos un objeto por el piso

estamos...

Aplicando alguna fuerza \vec{F}
La fuerza causa movimiento \vec{dr}

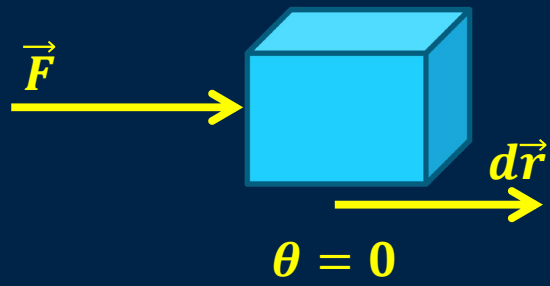
LA FUERZA
HIZO
TRABAJO

Trabajo hecho por una fuerza constante

6.1 Estos hombres realizan trabajo conforme empujan sobre el vehículo averiado, porque ejercen una fuerza sobre el auto al moverlo.

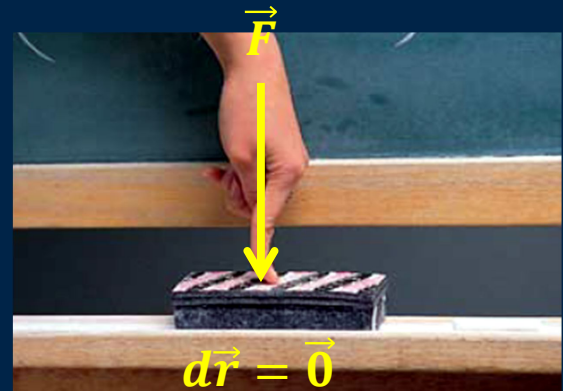


Sears p.182



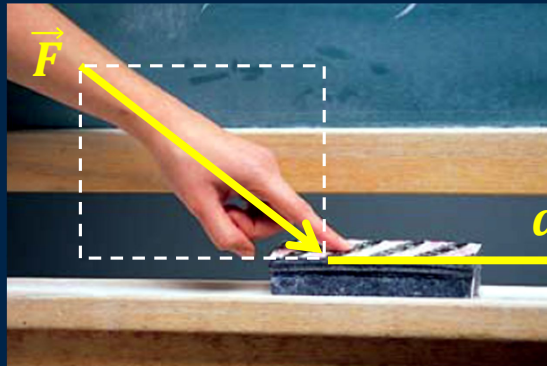
Trabajo hecho por una fuerza constante

Serway p.165



$\theta = 90^\circ$

Trabajo hecho por una fuerza constante



$$\theta < 90^\circ$$

Definición

Diferencial de trabajo (componente horizontal)

$$dW = \vec{F} \cdot \vec{dr} = |\vec{F}| |\vec{dr}| \cos \theta$$

Trabajo hecho por una fuerza a un cuerpo al trasladarse A → B : sumatoria de todos los dW

$$W_F^{A,B} = \int_A^B \vec{F} \cdot \vec{dr}$$

Serway p.165

La magnitud trabajo

El trabajo es una **magnitud ESCALAR** (es el resultado de una integral, y dentro de la integral hay un número, resultado de un producto escalar)

$$[W] = [F][dr] = N \cdot m = \text{Joule}$$

Joule es un apellido, no se castellaniza (ej no se dice “Julio”), tampoco se escribe con minúscula (no se escribe “j” en todo caso “J” mayúscula)

Revisando libros

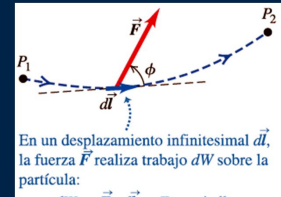
8.2 Trabajo
Consideremos una partícula A que se mueve a lo largo de una curva C bajo la acción de una fuerza F (Fig. 8-1). En un tiempo muy corto dt la partícula se mueve de A a A', siendo el desplazamiento $\vec{AA}' = d\vec{r}$. El trabajo efectuado por la fuerza F durante tal desplazamiento se define por el producto escalar

$$dW = F \cdot d\vec{r} \quad (8.2)$$

Alonso p.203

Trabajo efectuado por una fuerza variable o en una trayectoria curva: Si la fuerza varía durante un desplazamiento rectilíneo, el trabajo que realiza está dado por una integral [ecuación (6.7)]. (Véanse los ejemplos 6.6 y 6.7.) Si la partícula tiene una trayectoria curva, el trabajo efectuado por una fuerza F está dado por una integral en la que interviene el ángulo ϕ entre la fuerza y el desplazamiento. Esta expresión es válida aun cuando la magnitud de la fuerza y el ángulo ϕ varían durante el desplazamiento. (Véanse los ejemplos 6.8 y 6.9.)

Sears p.202



En un desplazamiento infinitesimal $d\vec{l}$, la fuerza \vec{F} realiza trabajo dW sobre la partícula:

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{l} = F \cos \phi dl$$

Sears p.197

Para el caso general de una fuerza neta $\Sigma \vec{F}$ cuya magnitud y dirección puede variar, se aplica el producto escalar,

$$\Sigma W = W_{\text{neto}} = \int (\Sigma \vec{F}) \cdot d\vec{r} \quad (7.8)$$

Serway p.170

La ec. (8.2) da el trabajo para un desplazamiento infinitesimal. El trabajo total sobre la partícula cuando ésta se mueve de A a B (Fig. 8-3) es la suma de todos los trabajos infinitesimales efectuados en los sucesivos desplazamientos infinitesimales. Esto es,

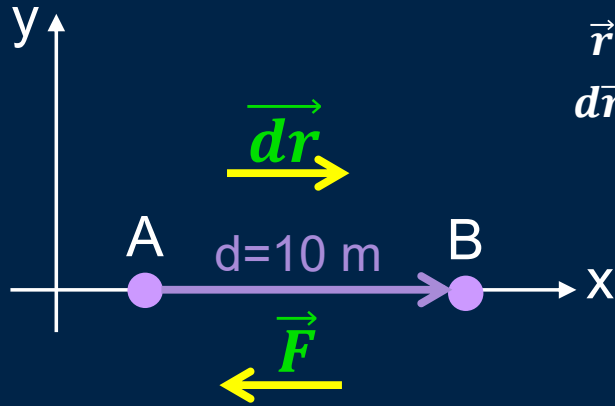
$$W = F_1 \cdot dr_1 + F_2 \cdot dr_2 + F_3 \cdot dr_3 + \dots$$

o sea

$$W = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_A^B F_T ds. \quad (8.5)^*$$

Alonso p.204

Ejemplo 1



$$\vec{r} = x \hat{i} + y \hat{j} + z \hat{k}$$

$$d\vec{r} = dx \hat{i} + dy \hat{j} + dz \hat{k}$$

$$\vec{F} = |\vec{F}| (-\hat{i})$$

$$d\vec{r} = dx \hat{i}$$

$$\theta = 180^\circ$$

Ejemplo 1

$$W_F^{A,B} = \int_{x_A}^{x_B} -|\vec{F}| \boxed{\hat{i} \cdot \hat{i} = 1} dx = -|\vec{F}| \int_{x_A}^{x_B} dx$$

$$= -|\vec{F}|(x_B - x_A) = -|\vec{F}| d \quad \theta = 180^\circ$$

y daría positivo si \rightarrow $|\vec{F}| d \quad \theta = 0$

Ejemplo 2

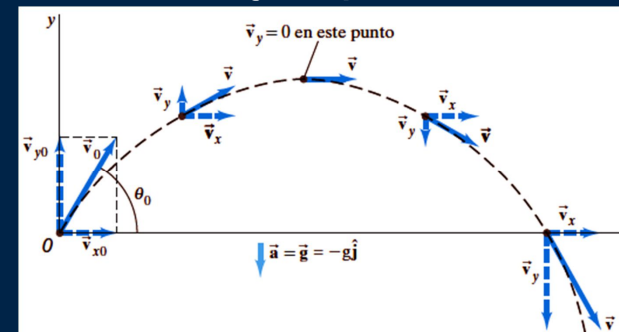
Giancoli p.88



- Desde la experiencia humana (sin saber física): el auto frena
- Desde la cinemática: el auto tiene un MRUV
- Desde la dinámica: la causa del MRUV es una fuerza
- Desde TyE: la fuerza le realiza un trabajo al auto

Ejemplo 3

Giancoli p.63



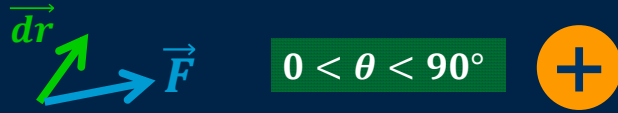
TIRO OBLICUO

- Desde la cinemática: el proyectil tiene un movim. curvilíneo
- Desde la dinámica: la causa (luego del disparo) es el peso
- Desde TyE: el peso le realiza un trabajo al proyectil

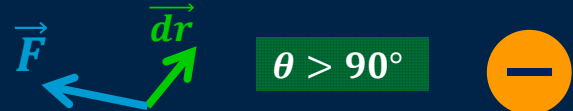
Resumen de casos

Signos del trabajo

1) ≈ para mismo lado:



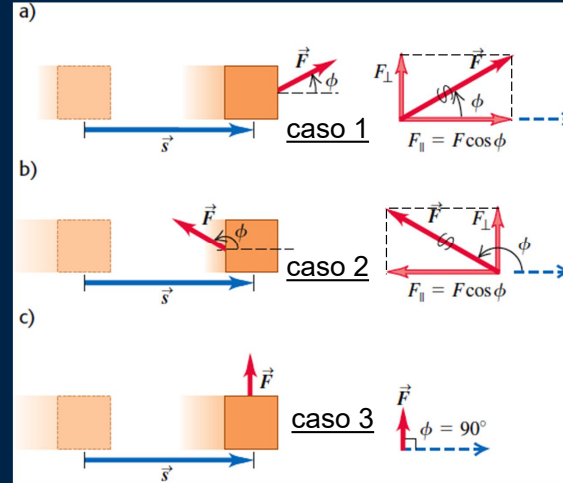
2) ≈ para lado contrario:



3) perpendiculares:



Revisando libros



$$W_{\vec{F}_\perp} = 0$$

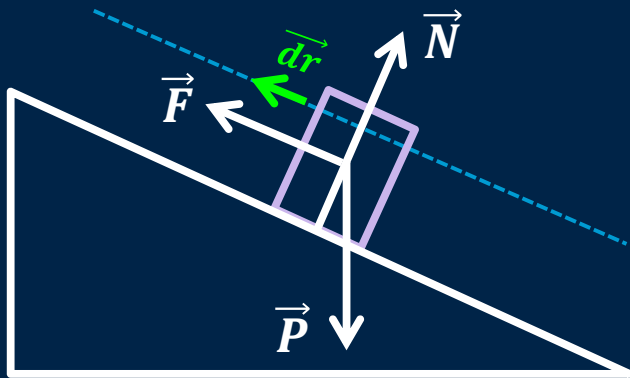
$$W_{\vec{F}_\parallel} > 0$$

$$W_{\vec{F}_\perp} = 0$$

$$W_{\vec{F}_\parallel} < 0$$

Sears p.184

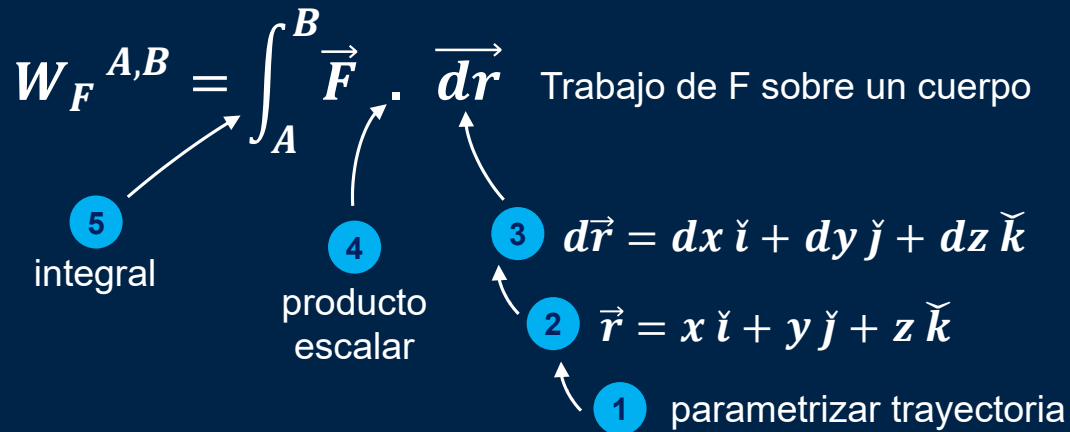
Reviendo casos



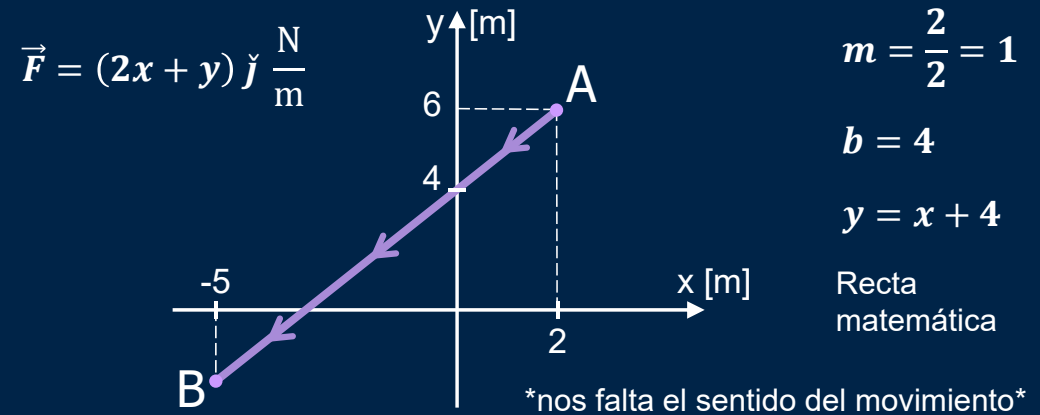
Indicar el signo del trabajo de cada una de las fuerzas dibujadas, si el cuerpo se mueve como indica dr

Ejemplos de trabajo por definición

Cómo hacer los ejercicios



Ejemplo 4: calcular W_F para $A \rightarrow B$



1 – parametrizar

a) **Igualar** el parámetro a una de las coordenadas:

$$\lambda = x \quad \text{ó} \quad \lambda = y$$

b) Parámetro **creciente** $\lambda \in [\lambda_{INIC}; \lambda_{FINAL}]$, o invertir signo

c) Opcional: **ajustar parámetro** para empezar en cero

1 – parametrizar

$y = x + 4$ $\lambda = 0 \text{ en } A \wedge \lambda \text{ creciente hacia } B$

$x = -\lambda + 2$ $x = 2$ $x = -5$
 $y = (-\lambda + 2) + 4 = -\lambda + 6$ $y = 6$ $y = -1$
 $\lambda = 7$

Ya tenemos ahora el sentido del movimiento

2 – vector posición

Es construir la posición usando las ecuaciones paramétricas

$$\vec{r}(\lambda) = (-\lambda + 2)\hat{i} + (-\lambda + 6)\hat{j}$$

3 – diferencial de desplazamiento

Hacer la diferencial al vector posición:

$$\vec{r}(\lambda) = (-\lambda + 2)\hat{i} + (-\lambda + 6)\hat{j}$$

$$d\vec{r}(\lambda) = -d\lambda\hat{i} - d\lambda\hat{j}$$

4 y 5 – producto escalar e integral

$$W_F^{A,B} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_A^B (2x + y)\hat{j} \cdot (-d\lambda\hat{i} - d\lambda\hat{j})$$

$$W_F^{A,B} = \int_A^B [2(-\lambda + 2) + (-\lambda + 6)]\hat{j} \cdot (-d\lambda\hat{i} - d\lambda\hat{j})$$

$$W_F^{A,B} = - \int_A^B (-3\lambda + 10) \underbrace{\hat{j} \cdot \hat{i}}_{=0} d\lambda - \int_A^B (-3\lambda + 10) \underbrace{\hat{j} \cdot \hat{j}}_{=1} d\lambda$$

4 y 5 – producto escalar e integral

$$W_F^{A,B} = - \int_{\lambda=0}^{\lambda=7} (-3\lambda + 10) d\lambda = \frac{7}{2} \text{ Joule}$$

Conceptual: ¿cuál será el signo del trabajo de F entre A y la intersección con el eje y (ordenada al origen)?

Expresión alternativa del trabajo

$$W_F^{A,B} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r} \quad \text{Trabajo de F sobre un cuerpo}$$

Recordando que:

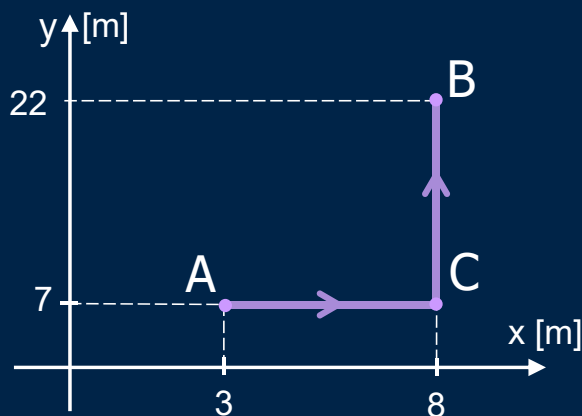
$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| |\vec{b}| \cos \theta = a_x b_x + a_y b_y$$

Expresión alternativa del trabajo

$$W_F^{A,B} = \int_A^B F_x dx + \int_A^B F_y dy$$

Y esto permite trabajar con dos integrales escalares directamente (esto si el movimiento es en el plano, en el espacio serían tres integrales $F_z dz$)

Ejemplo 5: calcular W_F para $A \rightarrow C \rightarrow B$

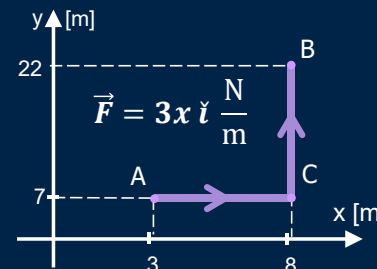


$$\vec{F} = 3x \hat{i} \frac{\text{N}}{\text{m}}$$

$$A \rightarrow C: d\vec{r} = dx \hat{i}$$

$$C \rightarrow B: d\vec{r} = dy \hat{j}$$

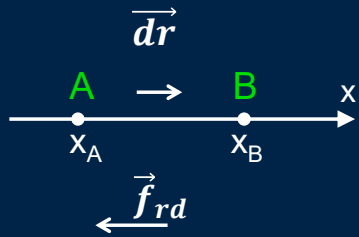
Ejemplo 5: calcular W_F para $A \rightarrow C \rightarrow B$



$$W_F^{A,B} = \int_A^C \vec{F} \cdot d\vec{r} + \int_C^B \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$= \int_3^8 3x \hat{i} \cdot \hat{i} dx + \int_7^{22} 3x \hat{i} \cdot \hat{j} dy = 3 \int_3^8 x dx = 82,5 \text{ Joule}$$

Ejemplo 6: se mueve a derecha



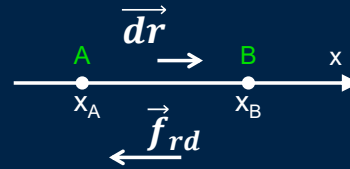
$$m = 2 \text{ kg}$$

$$\mu_d = 0,25$$

$$x_A = -3 \text{ m}$$

$$x_B = 7 \text{ m}$$

Ejemplo 6: se mueve a derecha



$$W_{frd}^{A,B} = \int_A^B \vec{f}_{rd} \cdot \vec{dr}$$

$$\vec{f}_{rd} = -f_{rd} \hat{i} = -\mu_d m g \hat{i} \quad \vec{dr} = \hat{i} dx$$

$$= \int_{x_A}^{x_B} -f_{rd} \hat{i} \cdot \hat{i} dx = \int_{-3 \text{ m}}^{7 \text{ m}} -\boxed{\mu_d m g} dx = -5 \text{ N} \int_{-3 \text{ m}}^{7 \text{ m}} dx = -50 \text{ J}$$

$$= 5 \text{ N}$$

Más problemas → PDF aula virtual

Trabajo por definición

$$W_F^{A,B} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

Problemas con fuerza conocida en cada punto del espacio

Para los siguientes problemas (1-5), donde una partícula se mueve desde A hasta B, calcular, por definición, el trabajo que la fuerza \vec{F} le realiza a la partícula a lo largo de la trayectoria AB indicada, usando un parámetro creciente: $t \in [t_A, t_B]$.

- 1) $\vec{F} = 3x \hat{i} \frac{\text{N}}{\text{m}}$ a) La partícula recorre la trayectoria siguiente A → B:

